

研究生导师信息简介

| | | | | |
|----------------------------|--|------|--------------------|---|
| 姓名 | 周金华 | 性别 | 男 |  |
| 民族 | 汉 | 出生年月 | 1989年9月 | |
| 学历/学位 | 研究生/博士 | 邮箱 | jhzhou2018@163.com | |
| 职务 | | 职称 | 副教授 | |
| 招生方向 | 机械（0855） | 专业领域 | 机械工程 | |
| 通讯地址 | 济南市长清大学科技园海棠路 5001 号 | | | |
| 主要研究方向（内容） | 空间机器人研制，航天器着陆缓冲系统设计，飞行器设计 | | | |
| 个人工作经历、学术兼职等 | 2024年5月至今，山东交通学院，工程机械学院，副教授； 2021年11月-2024年4月，山东大学，机械工程，博士后； 2017年4月-2021年10月，南京航空航天大学，航空宇航科学与技术，工学博士毕业； | | | |
| 代表性科研成果及奖励（包括项目、论文、专著、专利等） | <p>主持或参与项目情况：</p> <p>[1] 新型可重复着陆机构柔顺缓冲特性及控制方法研究，国家自然科学基金青年基金（主持）</p> <p>[2] 基于压电驱动的缓冲/行走一体化着陆机构工作机理与控制方法研究，山东省自然科学基金青年基金（主持）；</p> <p>[3] *****运载火箭着陆机构设计与控制，山东省海上航天装备技术创新中心基金（主持）；</p> <p>[4] 基于多压电驱动的可重复缓冲机构冲击动力学及控制方法，航天进入减速与着陆技术实验室开放基金，（主持）</p> <p>[5] ***可行月球着陆器的研发，国防科工局十三五民用航天项目（参与）；</p> <p>[6] 多功能感知手指传感器非线性建模、优化及数据融合，国家基金面上项目（参与）等。</p> <p>近五年代表性论文：</p> <p>[1] JinhuaZhou,et al. Motion characteristics and gait planning methods analysis for the walkable lunar lander to optimize the performances of terrain adaptability. Aerospace Science and Technology .2023.132.108030.</p> <p>[2] Jinhua Zhou, Shan Jia*, et al. Improving the Buffer Energy Absorption Characteristics of Movable Lander - Numerical and Experimental Studies, Materials,2020, 13,3304.</p> <p>[3] Jinhua Zhou, et al. Mechanical properties of multilayer combined gradient cellular structure and its application in the WLL, Heliyon,2023.</p> <p>[4] Jinhua Zhou, Shan Jia*, et al. Motion and trajectory planning modeling for mobile landing mechanism systems based on improved genetic algorithm, Mathematical Biosciences and Engineering, 2020, 231-252.</p> <p>[5] Jinhua Zhou, Meng Chen, et al. Time-jerk optimal deployment trajectory planning of deployable parabolic cylindrical antenna, AIP Advances, 2020, 91(4).</p> <p>[6] Zhou Jinhua, Chen Meng, et al. Optimal time-jerk trajectory planning for the landing and walking integration mechanism using adaptive genetic algorithm method. Review of Scientific Instruments, 2020, 91(4):044501。</p> <p>发明专利：</p> <p>[1] 周金华等，《一种高性能柔顺缓冲着陆机构实验装置与控制方法》；</p> <p>[2] 周金华等，《一种基于多压电协同摩擦的高速缓冲器与控制方法》；</p> <p>[3] 周金华等，《微重力大型折展天线试验装置》；</p> <p>[4] 周金华等，《一种变流量气体混合引射装置、燃料电池系统及方法》等。</p> <p>获奖情况：</p> <p>[1] 中国博士后创新创业大赛山东赛区总决赛优胜奖；</p> <p>[2] 南京航空航天大学 校优秀博士学位论文；</p> <p>[3] 第五届中国创新创业大赛 “先进制造” 省级三等奖；</p> <p>[4] 全国三维数字化创新设计大赛-省级特等奖等。</p> | | | |